

Panasonic 参数一览表

MK300 □□□□

MC-MK300PRMC-C No.0051-55V

变频器MK300各参数一览表。各参数设定方法详细内容记载于MK300使用说明书，请在使用前务必仔细阅读。

1 监控参数一览

在控制状态监控模式下可监控下表所示的27个项目

监控No.	监控项目	单位	显示内容
n01	输出频率	Hz	显示变频器的输出频率 (0.1Hz单位)
n02	输出电流	A	显示变频器的输出电流 (0.1A单位)
n03	输出电压	VAC	显示变频器的输出电压 (1VAC单位)
n04	内部直流电压	VDC	显示变频器的内部直流电压 (1VDC单位)
n05	设定频率	Hz	显示设定频率 (0.1Hz单位)
n06	通信站号	-	显示当前所设定的通信站号
n07	定时器运行次数	次	显示定时器运行时的1周期的持续次数
n08	警报种类	-	显示警报LED的显示内容
n09	输入信号状态	-	显示接点数据
n10	输出信号状态	-	显示接点数据
n11	PID设定值 (SP)	%	显示PID控制时的设定值 (SP)
n12	PID目标值 (PV)	%	显示PID控制时的设定值 (PV)
n13	PID输出值 (MV)	%	显示PID控制时的设定值 (MV)
n14	累积运行时间	-	显示变频器的累积运行时间
n15	累积风扇运行时间	-	显示变频器风扇的累计运行时间
n16	异常显示 (最新)	-	显示异常内容
n17	异常显示 (1次前)	-	显示异常内容
n18	异常显示 (2次前)	-	显示异常内容
n19	异常显示 (3次前)	-	显示异常内容
n20	主机程序版本	-	1.00~99.99
n21	脉冲输入检出值	Hz	显示根据脉冲输入信号检出频率值
n22	绕线长度	m	显示当前绕线长度
n23	供厂商确认	-	-
n24	供厂商确认	-	-
n25	模拟输入量1	%	显示模拟输入端子No.12模拟量对应百分比
n26	模拟输入量2	%	显示模拟输入端子No.14模拟量对应百分比
n27	内部模块温度	°C	显示内部模块的温度

2 P0参数一览

变频器MK300的P0参数一览如下表所示。

No.	功能名称	运行中可改变	设定范围	单位	初始值	
P001	第1加速时间	○	0.0 (0.04sec)·0.1~3600	0.1[sec]	5.0	
P002	第1减速时间	○	0.0 (0.04sec)·0.1~3600	0.1[sec]	5.0	
P003	运行指令选择	-	0 有 面板控制 复位置	-	0	内容
			1 有 面板			
			2 无 外控			
			3 有 外控			
			4 无 外控			
			5 有 外控			
			6 无 通信			
7 有 通信						
P004	频率设定信号	-	0: 面板 输入 1: 外控 VR输入 5: 外控 0mA~20mA 2: 外控 0V~5V 6: 通信 通信指令 3: 外控 0V~10V 7: 外控 PWM信号 4: 外控 4mA~20mA 8: 外控 脉冲串信号	-	0	
P005	动作状态监控	-	0: 输出频率 5: 通信站号/输出频率 1: 线性速度 6: 通信站号/线性速度 2: 输出电流 7: 通信站号/输出电流 3: 通信站号 8: 绕线长度 4: 设定频率	-	0	
P006	矢量控制选择	-	0: V/F控制 1: 无传感器矢量控制	-	0	
P007	载波频率	○	V/F控制时: 0.8~15.0 (9段階) 无传感器矢量控制时: 2.5~15.0 (6段階)	[kHz]	2.5	
P008	S字加速减速模式	-	0: 直线加速 1: S字加速 (2次曲线) 2: S字加速 (3次曲线)	-	0	

No.	功能名称	运行中可改变	设定范围	单位	初始值
P009	V/F模式	-	50: 50Hz模式 3C2: 3点固定2 60: 60Hz模式 3C3: 3点固定3 FF: 自由模式 3C4: 3点固定4 3C: 3点式模式 3C5: 3点固定5 3C1: 3点固定1 3C6: 3点固定6	-	50
P010	V/F曲线	-	0: 恒定力矩模式 1: 降低力矩模式	-	0
P011	力矩提升*7	○	0~40: 手动力矩提升 Auto: 自动力矩提升	1[%]	5
P012	最大输出频率	-	50.0~400.0	0.1[Hz]	50.0
P013	基底频率	-	45.0~400.0	0.1[Hz]	50.0
P014	变化点频率1	○	0.2~400.0	0.1[Hz]	0.2
P015	变化点电压1	○	0.0~100.0	0.1[%]	0.0
P016	变化点频率2	○	0.2~400.0	0.1[Hz]	0.2
P017	变化点电压2	○	0.0~100.0	0.1[%]	0.0
P018	最大输出电压	-	0 (电源电压值) . 1~500	1[V]	0
P019	点动(JOG)频率	○	0.2~400.0	0.1[Hz]	10.0
P020	点动(JOG)加速	○	0.0 (0.04sec) 0.1~3600	0.1[sec]	5.0
P021	点动(JOG)减速	○	0.0 (0.04sec) 0.1~3600	0.1[sec]	5.0
P022	点动(JOG)面板操作	-	0: 不使用面板JOG功能 1: 使用面板JOG功能 (外控JOG不可用) 2: 使用面板JOG功能 (外控JOG可用)	-	0
P023	选择电子热敏	○	0: 额定电流的140% 1min OL跳闸 1: 输出频率不降低 2: 输出频率降低 3: 强制风冷电机规格	-	2
P024	设定热敏电流	○	0.1~100.0	0.1[A]	*4
P025	防止过电流失速功能	○	0: 防止过电流失速功能 OFF 防止过电流跳闸功能 OFF 1: 防止过电流失速功能 ON 防止过电流跳闸功能 ON 2: 防止过电流失速功能 OFF 防止过电流跳闸功能 ON 3: 防止过电流失速功能 ON 防止过电流跳闸功能 OFF	-	1
P026	防止过电压失速功能	○	0: 防止失速功能 OFF 1: 防止失速功能 ON (再生制动电阻ON/OFF功能不动作)	-	1
P027	电流限流功能	○	0.0·0.1~9.9	0.1[sec]	0.0
P028	OCS电平	○	1~200	1[%]	140
P029	再试功能选择	○	0: 无再试功能 1: 仅对过电流异常 2: 仅对过电压异常 3: 仅对过电流异常·过电压异常	-	0
P030	再试次数	○	1~10	1[次]	1
P031	启动模式	-	0: 运行 1: OP停止 2: 待机时间后运行 3: OP停止 (待机时间)	-	1
P032	瞬间停止后再次启动选择	-	0: 再次启动模式1 1: 再次启动模式2 2: 再次启动模式3 3: 再次启动模式4	-	0
P033	待机时间	○	0.1~100.0	0.1[sec]	0.1
P034	反转锁定	-	0: 可进行正转/反转运行 1: 禁止反转运行	-	0
P035	启动频率	○	0.2~60.0	0.1[Hz]	0.2
P036	停止模式	-	0: 减速停止 1: 惯性停止	-	0
P037	停止频率	○	0.2~60.0	0.1[Hz]	0.2
P038	DC制动时间	○	0.0~120.0	0.1[sec]	0.0
P039	DC制动电平	○	0~100	1[%]	0
P040	正转/反转时停止频率	○	0.2~60.0	0.1[Hz]	0.2
P041	正转/反转时DC制动时间	○	0.0~120.0	0.1[sec]	0.0
P042	正转/反转时DC制动电平	○	0~100	1[%]	0
P043	启动时DC制动时间	○	0.0~120.0	0.1[sec]	0.0
P044	启动时DC制动电平	○	0~100	1[%]	0
P045	下限频率	○	0.2~400.0	0.1[Hz]	0.2
P046	上限频率	○	0.2~400.0	0.1[Hz]	400.0
P047	零位制动功能选择	-	0.0·0.2~400.0	0.1[Hz]	0.2
P048	第1跳跃频率	○	0.0·0.2~400.0	0.1[Hz]	0.0
P049	第2跳跃频率	○	0.0·0.2~400.0	0.1[Hz]	0.0
P050	第3跳跃频率	○	0.0·0.2~400.0	0.1[Hz]	0.0
P051	跳跃频率宽度	○	0~10	1[Hz]	0
P052	冷却风扇ON-OFF控制选择	○	0: 风扇ON: 电源接通时, 风扇OFF: 电源切断时 异常时动作: 变频器异常停止 1: 风扇ON: 运行开始时, 风扇OFF: 运行停止时(※) 异常时动作: 变频器异常停止 2: 风扇ON: 电源接通时, 风扇OFF: 电源切断时 异常时动作: 不停止变频器而仅发出警报 3: 风扇ON: 运行开始时, 风扇OFF: 运行停止时(※) 异常时动作: 不停止变频器而仅发出警报 ※在停止中, 变频器的内部温度状态会进行ON/OFF切换。	-	0
P053	输入端子过速	○	5~100	1[次]	20
P054	线性速度倍率	○	0.1~100.0	1[倍]	3.0
P055	设定数据清除	-	0: 通常状态 1: 除电机常数以外, 全部设定为出厂设定数据 2: 将所有数据改变为出厂时的数据	-	0
P056	报警LED动作选择	○	0: 无设定 4: 温度异常 1: 全监视警报 5: 定时器运行结束 2: 输出电压 6: 冷却风扇异常 3: 过负载	-	0

No.	功能名称	运行中可改变	设定范围	单位	初始值
P057	报警LED上限电压	○	0.1~600.0	0.1[V]	550.0
P058	报警LED上限电流	○	0.1~100.0	0.1[A]	*4
P059	密码	○	0000~9999	-	0000
P060	MOP动作选择	○	0: MOP动作加减速时间联动 1: 频率设定联动 2: MOP功能关闭	-	2
P061	MOP动作 加减速时间	○	0.0 (0.04sec) 0.1~3600	0.1[sec]	5.0
P062	力矩提升增幅	-	0~200	1[%]	75
P063	力矩提升应答增幅	-	0~200	1[%]	100

3 P1参数一览

变频器MK300的P1参数一览如下表所示。

No.	功能名称	运行中可改变	设定范围	单位	初始值															
P101	SW1功能选择	-	(*2) 0: 无设定 10(r10): PID控制切换 11(r11): 3线停止指令 1(r1): 多段速 12(r12): 速度搜索 2(r2): 复位 13(r13): 绕线模式控制暂停 3(r3): 复位锁定 14(r14): 绕线长度输入模式 4(r4): 点动选择 15(r15): 绕线长度清零 5(r5): 外部异常停止 16(r16): 运行/停止 6(r6): 参数设定禁止 17(r17): 正转/反转 7(r7): 惯性停止 18(r18): 点动正转运行 8(r8): 频率信号切换 19(r19): 点动反转运行 9(r9): 第2特性选择 20(r20): 无效	-	16															
			P102	SW2功能选择	-	(*2) 0: 无设定 10(r10): PID控制切换 11(r11): 3线停止指令 1(r1): 多段速 12(r12): 速度搜索 2(r2): 复位 13(r13): 绕线模式控制暂停 3(r3): 复位锁定 14(r14): 绕线长度输入模式 4(r4): 点动选择 15(r15): 绕线长度清零 5(r5): 外部异常停止 16(r16): 运行/停止 6(r6): 参数设定禁止 17(r17): 正转/反转 7(r7): 惯性停止 18(r18): 点动正转运行 8(r8): 频率信号切换 19(r19): 点动反转运行 9(r9): 第2特性选择 20(r20): 无效	-	17												
						P103	SW3功能选择	-	(*2) 0: 无设定 10(r10): PID控制切换 11(r11): 3线停止指令 1(r1): 多段速 12(r12): 速度搜索 2(r2): 复位 13(r13): 绕线模式控制暂停 3(r3): 复位锁定 14(r14): 绕线长度输入模式 4(r4): 点动选择 15(r15): 绕线长度清零 5(r5): 外部异常停止 16(r16): 运行/停止 6(r6): 参数设定禁止 17(r17): 正转/反转 7(r7): 惯性停止 18(r18): 点动正转运行 8(r8): 频率信号切换 19(r19): 点动反转运行 9(r9): 第2特性选择 20(r20): 频率▲设定	-	0									
									P104	SW4功能选择	-	(*2) 0: 无设定 10(r10): PID控制切换 11(r11): 3线停止指令 1(r1): 多段速 12(r12): 速度搜索 2(r2): 复位 13(r13): 绕线模式控制暂停 3(r3): 复位锁定 14(r14): 绕线长度输入模式 4(r4): 点动选择 15(r15): 绕线长度清零 5(r5): 外部异常停止 16(r16): 运行/停止 6(r6): 参数设定禁止 17(r17): 正转/反转 7(r7): 惯性停止 18(r18): 点动正转运行 8(r8): 频率信号切换 19(r19): 点动反转运行 9(r9): 第2特性选择 20(r20): 频率▼设定	-	0						
												P105	SW5功能选择	-	(*2) 0: 无设定 10(r10): PID控制切换 11(r11): 3线停止指令 1(r1): 多段速 12(r12): 速度搜索 2(r2): 复位 13(r13): 绕线模式控制暂停 3(r3): 复位锁定 14(r14): 绕线长度输入模式 4(r4): 点动选择 15(r15): 绕线长度清零 5(r5): 外部异常停止 16(r16): 运行/停止 6(r6): 参数设定禁止 17(r17): 正转/反转 7(r7): 惯性停止 18(r18): 点动正转运行 8(r8): 频率信号切换 19(r19): 点动反转运行 9(r9): 第2特性选择 20(r20): 频率▲设定	-	0			
															P106	SW6功能选择	-	(*2) 0: 无设定 10(r10): PID控制切换 11(r11): 3线停止指令 1(r1): 多段速 12(r12): 速度搜索 2(r2): 复位 13(r13): 绕线模式控制暂停 3(r3): 复位锁定 14(r14): 绕线长度输入模式 4(r4): 点动选择 15(r15): 绕线长度清零 5(r5): 外部异常停止 16(r16): 运行/停止 6(r6): 参数设定禁止 17(r17): 正转/反转 7(r7): 惯性停止 18(r18): 点动正转运行 8(r8): 频率信号切换 19(r19): 点动反转运行 9(r9): 第2特性选择 20(r20): 绕线长度	-	0

No.	功能名称	运行中可改变	设定范围	单位	初始值
P107	脉冲串输入频率	-	1.0~40.0	1[kHz]	1.0
P108	脉冲串输入过滤	-	10~100	1[次]	50
P109	PWM信号平均次数	○	1~100	1[次]	1
P110	PWM信号周期	○	1.0~2000	0.1[msec]	1.0
P111	模拟输入过滤	○	5~200	1[次]	10
P112	偏置频率设定	○	-99.0 ~ 250.0	0.1[%]	0.0
P113	增益频率设定	○	0.0 ~ 500.0	0.1[%]	100.0
P114	模拟方向模式	○	0: 无设定 1: 模拟输入可反转运行(正→反) 2: 模拟输入可反转运行(反→正)	-	0
P115	第2偏置频率设定	○	-99.0 ~ 250.0	0.1[%]	0.0
P116	第2增益频率设定	○	0.0 ~ 500.0	0.1[%]	100.0
P117	第2模拟方向模式	○	0: 无设定 1: 模拟输入可反转运行(正→反) 2: 模拟输入可反转运行(反→正)	-	0
P118	第2模拟输入功能选择	-	0: 第2频率设定信号 1: PID控制的测定值(PV) 2: 基本频率 + PID调整值 3: 基本频率 + 补助频率设定信号	-	0
P119	第2模拟输入信号选择	-	2: 外控 0V~5V 3: 外控 0V~10V 4: 外控 4mA~20mA 5: 外控 0mA~20mA	-	2
P120	模拟输出功能选择	○	0: 输出频率 1: 输出电流	-	0
P121	PWM输出占空比补偿	○	25~100	1[%]	100
P122	PWM/脉冲输出功能选择	○	0: 输出频率 1: 输出电流	-	0
P123	PWM输出周期	○	1~2000	1[msec]	1.0
P124	输出TR1功能选择	○	0: 运行信号 8: 异常警报(2) 1: 反转信号 9: 定时器运行1周期结束 2: 到达信号 10: 定时器运行结束 3: 过负载警报 11: 警报 4: 频率检测 12: 速度搜索动作 5: 电流检测(1) 13: PWM输出 6: 电流检测(2) 14: 脉冲串输出 7: 异常警报(1)	-	0
P125	输出TR2功能选择	○	0: 运行信号 7: 异常警报(1) 1: 反转信号 8: 异常警报(2) 2: 到达信号 9: 定时器运行1周期结束 3: 过负载警报 10: 定时器运行结束 4: 频率检测 11: 警报 5: 电流检测(1) 12: 速度搜索动作 6: 电流检测(2)	-	0
P126	输出RV功能选择	○	(*3) 0(r0): 运行信号 1(r1): 反转信号 2(r2): 到达信号 3(r3): 过负载警报 4(r4): 频率检测 5(r5): 电流检测(1) 6(r6): 电流检测(2) 7(r7): 异常警报(1) 8(r8): 异常警报(2) 9(r9): 定时器运行1周期结束 10(r10): 定时器运行结束 11(r11): 警报 12(r12): 速度搜索动作	-	0
P127	检测频率(输出RY)	○	0.0. 0.2~400.0	0.1[Hz]	0.2
P128	检测频率(输出RY)	○	0.0. 0.2~400.0	0.1[Hz]	0.2
P129	电流检测电平	○	0.1~100.0	0.1[A]	*4
P130	电流检测延迟时间	○	0.1~10.0	0.1[sec]	0.1
P131	RS485 通信协议 *6	○	0: MEWTOCOL 1: Modbus-RTU 2: Modbus-ASCII	-	0
P132	RS485 通信站号 *6	○	01~31	-	01
P133	RS485 通信速度 *6	○	48: 4800 96: 9600 192: 19200 384: 38400 576: 57600 1152: 115200	bps	1152
P134	RS485 停止位长度 *6	○	1: 1bit 2: 2bit	bit	1
P135	RS485 奇偶校验 *6	○	0: 无校验 1: 奇数 2: 偶数	-	0
P136	RS485 超时检测 *6	○	0.0·0.1 ~ 60.0	0.1[sec]	0.0
P137	RS485 发送等待时间 *6	○	1~1000	1[msec]	1
P138	RS485 TEXT完成判断时间 *6	○	3~200	1[msec]	3
P139	第2基底频率	-	45.0~400.0	0.1[Hz]	50.0
P140	第2力矩提升 *7	○	0~40: 手动力矩提升 Auto: 自动力矩提升	1[%]	5

No.	功能名称	运行中可改变	设定范围	单位	初始值
P141	第2选择电子热敏	○	0: 额定电流的140%、1min OL跳闸 1: 输出频率不降低 2: 输出频率降低 3: 强制风冷电机规格	-	2
P142	第2设定热敏电流	○	0.1~100.0	0.1[A]	*4
P143	第2变化点频率1	○	0.2~400.0	0.1[Hz]	0.2
P144	第2变化点电压1	○	0.0~100.0	0.1[%]	0.0
P145	第2变化点频率2	○	0.2~400.0	0.1[Hz]	0.2
P146	第2变化点电压2	○	0.0~100.0	0.1[%]	0.0
P147	脉冲串输出频率	○	1.0~10.0	0.1[kHz]	1.0
P148	脉冲输出占空比	○	25~75	1[%]	50
P149	模拟输出电压校正	○	25~100	1[%]	100

4 P2参数一览

变频器MK300的P2参数一览如下表所示。

No.	功能名称	运行中可改变	设定范围	单位	初始值
P201	负载额定	-	0: 重负载额定 1: 轻负载额定	-	0
P202	自动调谐	-	0: 无调谐 1: 全调谐	-	0
P203	电机容量	-	0.2: 0.2kW 0.4: 0.4kW 0.7: 0.75kW 1.5: 1.5kW 2.2: 2.2kW 3.7: 3.7kW 5.5: 5.5kW 7.5: 7.5kW 11.: 11kW 15.: 15kW	-	*4
P204	电机极数	-	2: 2极 4: 4极 6: 6极	极	4
P205	电机额定电压	-	0~500	1[V]	*5
P206	电机额定频率	-	10.0~120.0	0.1[Hz]	50.0
P207	电机额定电流	-	0.01~99.99	0.01[A]	*4
P208	1次电阻	-	0.00~99.99	0.01[Ω]	*4
P209	2次电阻	-	0.00~99.99	0.01[Ω]	*4
P210	励磁电感	-	0.0~999.9, 1000~5000 (1mH单位)	0.1[mH]	*4
P211	漏电感	-	0.0~999.9	0.1[mH]	*4
P212	励磁电流	-	0.01~99.99	0.01[A]	*4
P213	速度控制比例增幅	-	0.01~10.00	0.01	*4
P214	速度控制积分增幅	-	0.01~10.00	0.01	*4
P215	力矩限定电平	-	50~400	1[%]	220
P216	第2电机容量	-	0.2: 0.2kW 0.4: 0.4kW 0.7: 0.75kW 1.5: 1.5kW 2.2: 2.2kW 3.7: 3.7kW 5.5: 5.5kW 7.5: 7.5kW 11.: 11kW 15.: 15kW	-	*4
P217	第2电机极数	-	2: 2极 4: 4极 6: 6极	极	4
P218	第2电机 额定电压	-	0~500	1[V]	*5
P219	第2电机 额定频率	-	10.0~120.0	0.1[Hz]	50.0
P220	第2电机 额定电流	-	0.01~99.99	0.01[A]	*4
P221	第2电机 1次电阻	-	0.00~99.99	0.01[Ω]	*4
P222	第2电机 2次电阻	-	0.00~99.99	0.01[Ω]	*4
P223	第2电机 励磁电感	-	0.0~999.9, 1000~5000 (1mH单位)	0.1[mH]	*4
P224	第2电机 漏电感	-	0.0~999.9	0.1[mH]	*4
P225	第2电机 励磁电流	-	0.01~99.99	0.01[A]	*4
P226	第2电机 速度控制比例增幅	-	0.01~10.00	0.01	*4
P227	第2电机 速度控制积分增幅	-	0.01~10.00	0.01	*4
P228	第2电机 力矩限定电平	-	50~400	1[%]	220

5 P3参数一览

变频器MK300的P3参数一览如下表所示。

No.	功能名称	运行中可改变	设定范围	单位	初始值
P301	多段速度功能选择	-	0: 多段速频率运行功能 1: 第2·3·4 加减速运行功能 2: 加减速链接多段速频率运行功能 3: 定时器多段速频率运行功能 4: 定时器加减速链接多段速频率运行功能	-	0
P302	第2速频率	○	0.0, 0.2~400.0	0.1[Hz]	5.0
P303	第3速频率	○	0.0, 0.2~400.0	0.1[Hz]	10.0
P304	第4速频率	○	0.0, 0.2~400.0	0.1[Hz]	12.5
P305	第5速频率	○	0.0, 0.2~400.0	0.1[Hz]	15.0
P306	第6速频率	○	0.0, 0.2~400.0	0.1[Hz]	17.5
P307	第7速频率	○	0.0, 0.2~400.0	0.1[Hz]	20.0
P308	第8速频率	○	0.0, 0.2~400.0	0.1[Hz]	22.5
P309	第9速频率	○	0.0, 0.2~400.0	0.1[Hz]	25.0
P310	第10速频率	○	0.0, 0.2~400.0	0.1[Hz]	27.5
P311	第11速频率	○	0.0, 0.2~400.0	0.1[Hz]	30.0
P312	第12速频率	○	0.0, 0.2~400.0	0.1[Hz]	32.5
P313	第13速频率	○	0.0, 0.2~400.0	0.1[Hz]	35.0
P314	第14速频率	○	0.0, 0.2~400.0	0.1[Hz]	40.0
P315	第15速频率	○	0.0, 0.2~400.0	0.1[Hz]	45.0
P316	第16速频率	○	0.0, 0.2~400.0	0.1[Hz]	50.0
P317	第2加速时间	○	0.1~3600	0.1[sec]	5.0
P318	第2减速时间	○	0.1~3600	0.1[sec]	5.0
P319	第3加速时间	○	0.1~3600	0.1[sec]	5.0
P320	第3减速时间	○	0.1~3600	0.1[sec]	5.0
P321	第4加速时间	○	0.1~3600	0.1[sec]	5.0
P322	第4减速时间	○	0.1~3600	0.1[sec]	5.0
P323	定时器运行旋转方向	-	0~255	-	0
P324	定时器运行持续次数	○	0~1~9999	1[次]	1
P325	定时器运行持续模式	○	0: 返回零位止动状态, 变为下一个周期 1: 变为下一个周期的第1 速频率	-	0
P326	定时器运行持续待机时间	○	0.0~6553	0.1[sec]	0.0
P327	第1速运行时间	○	0.0~6553	0.1[sec]	0.0
P328	第2速运行时间	○	0.0~6553	0.1[sec]	0.0
P329	第3速运行时间	○	0.0~6553	0.1[sec]	0.0
P330	第4速运行时间	○	0.0~6553	0.1[sec]	0.0
P331	第5速运行时间	○	0.0~6553	0.1[sec]	0.0
P332	第6速运行时间	○	0.0~6553	0.1[sec]	0.0
P333	第7速运行时间	○	0.0~6553	0.1[sec]	0.0
P334	第8速运行时间	○	0.0~6553	0.1[sec]	0.0
P335	绕线模式控制选择	○	0: 绕线模式控制OFF 1: 设定频率基准 2: 最大频率基准	-	0
P336	绕线模式振幅	○	0.0~100.0	0.1[%]	50.0
P337	绕线模式反冲频率宽度	○	0.0~100.0	0.1[%]	10.0
P338	绕线模式周期	○	0.0~3600	0.1[sec]	10.0
P339	绕线模式上升时间系数	○	0.0~100.0	0.1[%]	50.0
P340	绕线模式动作选择	-	0: 常规模式 1: 两点常规模式 2: 随机摆动模式 3: 两点随机摆动模式	-	0
P341	最大随机上升时间系数	-	0.0~100.0	0.1[%]	50.0
P342	最小随机上升时间系数	-	0.0~100.0	0.1[%]	50.0
P343	绕线长度倍率	-	0~9999	-	1
P344	绕线停止长度	-	0.1~9999, 1.000~60.00	1[m]	0
P345	PID目标值	○	0.0~100.0	0.1[%]	0.0
P346	PID上限值	○	0.0~100.0	0.1[%]	100.0
P347	PID下限值	○	0.0~100.0	0.1[%]	0.0
P348	PID偏置值	○	-100~100.0	0.1[%]	0.0
P349	比例增益[Kp]	○	0.1~1000	-	1.0
P350	积分时间[Ti]	○	0.00~360.0	0.01[sec]	0.00
P351	微分时间[Td]	○	0.00~10.00	0.01[sec]	0.00
P352	控制周期[Ts]	○	0.00~60.00	0.01[sec]	0.00
P353	PID输出特性	-	0: 逆动作 1: 正动作	-	0
P354	PID输出反转选择	-	0: 反转动作无效 1: 反转动作有效	-	0

No.	功能名称	运行中可改变	设定范围	单位	初始值
P355	睡眠动作频率	○	0.0·0.2~400.0	0.1[Hz]	0.0
P356	睡眠动作延时	○	0.0~25.0	0.1[sec]	0.0
P357	启动时速度搜索选择	○	0: 无效 1: 有效	-	0
P359	速度搜索待机时间	○	0.0~100.0	0.1[sec]	0.5
P360	速度搜索电压恢复时间	○	0.0~10.0	0.1[sec]	0.5
P361	再试时速度搜索选择	○	0: 无效 1: 有效	-	0
P362	速度搜索再试选择	○	0: 报错停止 1: 启动频率运行	-	0
P363	速度搜索再试次数	○	0~10	1[次]	0
P364	速度搜索上限频率选择	○	0: 最大频率以下 1: 惯性运行停止前的前一次频率值以下	-	0

- * 1) 异常跳闸时, 用外控操作的停止信号不能复位, 请使用“操作面板上的STOP SW 进行复位的功能”。
- 但是, 使用复位锁定功能时, 复位锁定功能优先。此外, 复位功能也有效。
- * 2) 设定值显示“r”字时, b接点出力运行。
(如果没有出现“r”的情况下, a接点出力运行。)
- * 3) 设定值显示“r”字时, ON为非励磁运行。
(如果没有出现“r”的情况下, ON为励磁运行。)
- * 4) 初期值根据变频器容量的不同而不同。
- * 5) 初期值根据变频器的适用输入电压的不同而不同。
200V的情况下为200, 400V的情况下为380。
- * 6) 电源OFF时有效。(当电源从OFF转至ON时, 所变更的参数值为有效。)
- * 7) 运行中不能进行从手动转矩提升到自动转矩提升, 或从自动转矩提升到手动转矩提升的变更。

制造商：松下神视电子(苏州)有限公司

地址：江苏省苏州市苏州新区火炬路97号

销售商：松下电器机电(中国)有限公司

网址：http://device.panasonic.cn/ac/c

地址：中国（上海）自由贸易试验区马吉路88号7、8号楼二层全部位

元器件客服中心

客服热线：400-920-9200 传真：800-820-7185

在中国印刷